动态激励下多参数对不落轮轮对车削稳定性的影响

蔡力钢,孙光辉,刘志峰,赵永胜,赵林忠

(北京工业大学机械工程与应用电子技术学院,北京 100124)

摘 要:为了解决不落轮轮对车床加工过程中车削系统工艺参数的变化直接影响车轮踏面加工的稳定性问题, 着,建立了以动态车削力作为激励下的车削系统动力学模型,分析模型来确定影响不落轮轮对踏面车削稳定性的 因子,并求出递推求解算法和实例仿真进行验证模型的正确性.最后,通过实例仿真确定车削振动工艺参数刚度系 数、主轴转速、刀具几何参数等对车削颤振系统稳定性的影响规律.分析结果表明:通过调节这些参数可以有效地 控制车削加工中的稳定性,从而有效地提高加工效率和精度.

关键词: 动态激励; 多参数; 不落轮轮对; 车削稳定性 中图分类号: TH 161⁺.1 文献标志码: A **doi**: 10.11936/bjutxb2015070033

文章编号: 0254-0037(2016) 08-1121-08

Influence of Multiparameter With Dynamic Excitation on Turning Stability for Underfloor Wheelsets

CAI Ligang , SUN Guanghui , LIU Zhifeng , ZHAO Yongsheng , ZHAO Linzhong

(College of Mechanical Engineering and Applied Electronics Technology , Beijing University of Technology , Beijing 100124 , China)

Abstract: The underfloor wheelsets lathe is a critical facility for online processing of locomotive wheels. It has a direct effect on wheel tread's stability for the change of turning parameters in the turning process. First, based on the dynamic turning forcebeingexcitation, a dynamical model of the turning system was established and analyzed to confirm the influence factors of turning stability for underfloor wheelset tread's process. Second, reasonable inference was also made and the correction of the model was verified in this paper. Fianlly, through example simulation, the spindle speed, rigidity coefficient and tooling geometric parameters were obtained to be crucial for turning chatter system stability. Results show that the stability of turning processing can be effectively controlled by adjusting these parameters to improve the efficiency and precision.

Key words: dynamic excitation; multiparameter; underfloor wheelsets; turning stability

城际轨道交通列车长期户外运动,有时甚至在 恶劣环境下运行,车轮表面会产生许多缺陷,这使得 轮轨接触状态变得极其复杂,若车轮表面产生裂纹 和缺陷,则会使其表面产生交变载荷,持续高速的运 行将使车轮踏面缺陷更加恶化,也会使材料特性、轮 轨表面硬度发生变化,并且磨耗的车轮对高速动车 组运行的稳定性以及使用寿命构成了严重的威胁. 在修复过程中,不落轮车床对车轮的修复加工与普 通数控车床不一样,由于车轮踏面加工的特殊性,使 得在不落轮车床加工过程中需要调节浮动装置"跟

收稿日期: 2015-07-10

基金项目:北京市科学技术委员会资助项目(Z131100005413007)

作者简介: 蔡力钢(1958—),男,教授.博士生导师,主要从事数字化设计与制造、先进制造技术与装备及其自动化方面的研究, E-mail: lgcai321@ yahoo.com.cn

随"车轮踏面的变化,以此来提供足够的摩擦动力 驱使车轮的旋转,在车削过程中,很显然摩擦力矩要 大于等于切削抗力力矩,否则将会导致车轮的"堵 转"现象,这将会产生机床振动不稳定,反过来影响 车削加工精度和加工的稳定性.

在不落轮车床车削振动的影响下,车削车轮将 会产生动态厚度的变化,因此车削工艺系统将在一 个动态激励力下完成列车车轮的修复加丁, 在车削 加工中 不但车轮转速和工艺参数对车轮修复加工 产生影响 而且不落轮车床的刚度系数、阻尼系数、 车削刚度系数、方向系数等多参数对车削工艺系统 的影响也是至关重要的,都在不同程度上造成了车 削加工不稳定现象.因此近年来国内外许多学者对 于车削加工方面进行了长时间的研究,已经对实际 车削加工中避免和抑制车削加工稳定性问题起了指 导性作用. 朱立达等[1] 基于正交车铣复合车削,运 用解析法建立了颤振稳定域的模型. Ding 等^[2]运用 全离散方法推导车削稳定性理论,有效降低了车削 加工的时间. 李金华等^[3]用切削稳定性叶瓣图包含 切削速度和极限切削宽度来表示切削稳定性条件, 从稳定状态到开始出现颤振时的切削宽度的临界 值,直接反映加工系统动态性能的优劣.梁睿君 等^[4]通过有限元方法获得工件的各阶段颤振稳定 域预测图. Kersting 等^[5] 通过把薄壁零部件化简为 解耦后的谐振单元 研究变化位置对颤振稳定域的 影响. Alan 等^[6-7]利用测试并分析得到主轴-刀具 系统刀尖点的频响函数 进一步研究车削状态下不 发生颤振稳定性条件. 张勇等^[8]利用 MATLAB/ Simulink 软件对二自由度车削再生颤振模型进行数 值仿真 从能量补充的角度分析了系统的极限切削 宽度 但在模型中没有综合考虑切削参数对再生颤 振的影响,也没有进行试验验证.于俊一^[9]基于涡 合型颤振模型基础上研究了机床主轴刚度方位对切 削稳定性的影响. Zhang 等^[10] 在铣削颤振稳定性建 模与分析中 还考虑了再生效应和模态耦合 进行了 颤振试验验证稳定性的影响因子. Siddhpura 等^[11] 分析了切削颤振对切削稳定性的影响,并分析了颤 振预测与监控的试验方法和颤振抑制的方法等. 韩 贤国等^[12]在车削过程中研究了受轴向三维动态切 削力工件的稳定性,在考虑了被加工轴的直径和质 量变化的影响 建立了车削轴的振动力学模型.

国内外许多学者的研究成果对车削加工的稳定 性具有一定的指导性意义,但是大多数研究成果只 是停留在工件转速和单个车削参数方面对车削工艺 系统的影响,对车削加工考虑多参数影响下的不落 轮车削加工稳定性的研究还是很少的.针对不落轮 车床结构的复杂性及列车车轮踏面加工轨迹的独特 性,在其加工过程中车削系统工艺参数的变化直接 影响车轮踏面加工的稳定性问题,本文首先建立了 以动态车削力作为激励下车削系统的动力学模型, 然后通过分析模型找到车削工艺参数对车削工艺系 统的影响规律,得到了主轴转速、刚度系数、刀具几 何参数等对车削颤振系统稳定性的影响规律.分析 表明通过调节这些参数可以有效地控制车削加工中 的稳定性,从而可以有效地提高加工效率和精度. 本文所建的模型及分析结论将为不落轮车床车削加 工车轮表面质量和加工效率的提高具有一定的指导 意义.

1 不落轮车床车削振动的数学模型

1.1 不落轮车床车削加工过程 不落轮车床车削加工示意图如图1所示.



图 1 不落轮车床车削加工示意图 Fig. 1 Underfloor wheelsets lathe's turning processing

在工作情况下,由图2可知,不落轮车床的驱动 装置与列车轮对保持接触而且始终有传动力的作 用,若开始修复时长度为L₁,加工时L₁减少到L₂, 如此继续下去,L₂将继续减小,最后摩擦轮架带着 驱动摩擦轮由旧踏面到新踏面上继续加工,这样就 能够保证恒定的传动摩擦扭矩进行传动和精密的定 位.由于车削加工过程中,车轮由旧踏面过渡到新 踏面上,踏面的形状的不规则变化,影响了车削工艺 系统参数的变化,刀具刀尖的轨迹就会在径向发生 变化而影响车削抗力的大小,这样就会使得车削工 艺系统产生再生型车削振动,影响车削加工的稳 定性.

1.2 建立车削系统多参数动力学模型

图 3 为建立再生型车削振动系统动力学模型,





并对图 2 所示的加工模型进行简化:

 1) 不落轮车床的刀架系统是车削系统的最薄 弱环节.

2) 车削系统由于颤振而产生的作用力和阻尼
 力分别与振动位移和振动速度成正比.

3) 车削厚度变化是由再生效应引起的.



图 3 再生颤振系统动力学模型

Fig. 3 Regenerative chatter system's dynamics model

设前后 2(转)次车削厚度重叠系数为 *u*,如图 4 所示.根据几何关系可得



图 4 相邻 2 次车削的重叠系数 Fig. 4 Turning overlap coefficient

设 x(t - T) 为上一转车削轮径刀具的振动位 移 x(t) 为本转车削轮径刀具的振动位移 则本转车 削厚度变化量为

$$a(t) = ux(t - T) - x(t)$$
 (1)

式中: *x*(*t*) 为本次车削振动振幅 ,mm; *x*(*t* – *T*) 为前 一转振动的振幅 ,mm.

动态车削力 $\Delta F_{d}(t)$ 为

 $\Delta F_{d}(t) = k_{c}b\left[ux(t-T) - x(t)\right]$ (2) 式中: b 为不落轮轮对加工的宽度,mm; k_{c} 为单位车 削宽度下的车削刚度系数, N/mm^{2} .

根据图 3 所示,建立动力学模型,其运动方程可 以表示为

 $m\ddot{q}(t) + c\dot{q}(t) + kq(t) = \Delta F_d(t) \cos(\beta - \alpha)$ (3) 式中: *m* 为车削系统的等效质量, N·s²/mm; *C* 为车 削系统的等效阻尼, N·s/mm; *k* 为车削系统的等效 刚度, N/mm; α 为主振动方向与刀具振动方向的夹 角; β 为动态车削抗力振动方向与刀具振动方向的 夹角.

根据图 3 ,有
$$x = q\cos \alpha$$
,代入式(3) 得
 $m\ddot{x}(t) + c\dot{x}(t) + kx(t) =$
 $\Delta F_{d}(t)\cos(\beta - \alpha)\cos \alpha$ (4)

设 cos($\beta - \alpha$) cos $\alpha = h$, h 简称为方向系数, 它 是与车削抗力和主振方向有关的参数, k h 代入式 (4)得

$$\ddot{x}(t) + 2\xi\omega_{n}\dot{x}(t) + \omega^{2}x(t) = \Delta F_{d}(t)\frac{h}{m}$$
(5)

式中: $\xi = \frac{c}{2m\omega_n}$ 为振动系统等效阻尼系数; $\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$ 为振动系统的固有频率 ,rad/s.

综上所述 多参数车削系统动力学模型为

$$\ddot{x}(t) + 2\xi\omega_{n}\dot{x}(t) + \omega_{n}^{2}x(t) = \frac{\hbar\omega_{n}^{2}k_{c}b}{k} [ux(t-T) - x(t)]$$
(6)

1.3 车削系统稳定性极限分析

现在研究车削系统处于临界稳定状态下的振动,为此假设本次车削刀具系统的振动振幅

$$\begin{cases} x(t) = A\sin(\omega t) \\ \dot{x}(t) = A\omega\cos(\omega t) \end{cases}$$
(7)

则前一次车削刀具的振动振幅为

$$x(t - T) = A\sin(\omega t - \omega T) =$$

$$x(t)\cos(\omega T) - \frac{\sin(\omega T)}{\omega}\dot{x}(t)$$
(8)

式中: *A* 为振动振幅 ,mm; ω 为振动频率 ,rad/s. 把式(7)(8)代入式(6)进行拉式变换得

$$s^{2} + \left[2\xi\omega_{n} + \frac{Ku}{\omega}\sin(\omega T)\right]s +$$

$$\omega_{n}^{2} - Ku\cos(\omega T) + K = 0$$
 (9)

 $\Rightarrow s = \sigma + i\omega$ 振动系统的稳定性是由方程的根 s 的 大小决定:

- 1) $\sigma < 0$ 处于稳定状态;
- 2) $\sigma = 0$ 处于临界稳定状态;
- σ >0 处于不稳定状态.

対于情况 2) $\sigma = 0$,即 $s = i\omega$,则可以求出车削 宽度 b_{lim} .将 $s = i\omega$ 代入式(9),令 $\lambda = \omega/\omega_n$,并将 $K = \frac{h\omega_n^2 k_c b}{k}$ 代入整理得 $1 - \lambda^2 + 2\xi\lambda i = \frac{hk_c b}{k} [u\cos(\omega T) - 1 - u\sin(\omega T) i]$

$$k = \frac{1}{k} \left[\frac{1}{k} \left[\frac{1}{k} \left[\frac{1}{k} \right] \right] \right]$$
(10)

若保证式(10)成立,则要求等式两边的实部和 虚部分别相等,即

$$\begin{cases} 1 - \lambda^2 = -\frac{hk_c b_{\lim}}{k} [1 - u\cos(\omega T)] \\ 2\xi\lambda = -\frac{hk_c b_{\lim}}{k} u\sin(\omega T) \end{cases}$$
(11)

上述方程联立得

其中

$$b_{\rm lim} = -\frac{k(1-\lambda^2)}{k_{\rm c}h\left[1-u\cos(\omega T)\right]}$$
(12)

由式(11)化简得

$$\sqrt{u^2 \left[1 + \left(\frac{1-\lambda^2}{2\xi\lambda}\right)^2\right]} \sin(\omega T + \phi) = 1 \quad (13)$$

$$\tan \varphi = \frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^2}$$

$$\sin(\omega T + \phi) = \frac{1}{\sqrt{u^2 \left[1 + \left(\frac{1-\lambda^2}{2\xi\lambda}\right)^2\right]}}$$

$$\omega T = \arcsin\left(\frac{2\xi\lambda}{u\sqrt{(2\xi\lambda)^2 + (1-\lambda^2)^2}}\right) - \frac{1}{\arctan\left(\frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^2}\right) + 2j\pi} \quad (j=0,1,2,\cdots) \quad (14)$$
又因为 $T = 60/N$ 代入式(14) 整理得
$$N = \frac{60\lambda\omega_n}{\sqrt{1-\lambda^2}}$$

$$\exp\left(-\frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^2}\right) + 2j\pi = \exp\left(-\frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^2}\right) + 2j\pi$$

 $\operatorname{arcsin}\left[\frac{2\xi\lambda}{u\sqrt{\left(2\xi\lambda\right)^{2}+\left(1-\lambda^{2}\right)^{2}}}-\operatorname{arctan}\left(\frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^{2}}\right)\right]+2j\pi$ (15)

把式(14)代入式(12)得 b_{lim} =

$$-\frac{k(1-\lambda^{2})}{k_{c}h\left\{1-u\cos\left[\arcsin\left(\frac{2\xi\lambda}{u\sqrt{(2\xi\lambda)^{2}+(1-\lambda^{2})^{2}}}\right)+2j\pi-\arctan\left(\frac{2\xi\lambda}{1-\lambda^{2}}\right)\right]\right\}}$$
(16)

由以上推导得到不落轮车床车削振动的数学方程,如果知道振动过程中的各参数的大小,就可以通 过图表形式描绘出这些动力学参数对不落轮轮对车 削稳定性的影响关系.

2 稳定性极限数值仿真与动力学参数影响 分析

本文研究的是某不落轮车床车削加工,其实际 加工测得的车削工艺系统动力学参数如表1所示, 来推导多参数对不落轮车削加工的稳定性影响.

Table 1	Turnii	ng system´s dynamics parameter
	表1	车削系统动力学参数

参数	数值
车削系统的刚度系数 k/(N•mm ⁻¹)	10 945
系统的固有频率 $\omega_n/(rad \cdot s^{-1})$	500π
系统的阻尼比套	0.07
振动系统方向系数 h	0.5
车削刚度系数	10 032
重叠系数 u	0.5

根据不落轮车床车削系统稳定性极限分析表 明:在实际加工前,对系统的动力学参数进行识别, 由式(15)(16)可以求得极限车削宽度 b_{lim},实现对 车削系统稳定性进行预测,其预测流程如图 5 所示.

根据稳定性流程图 5 所示,首先识别车削过程 的动力学参数车削刚度系数 k_e 、方向系数 h 和重叠 系数 u 以及振动系统动力学参数,主振动系统固有 频率 ω_n 、阻尼比 ξ 、刚度系数 k 并选取振动频率 $\omega(\lambda)$ 的范围及步长,然后选择不同的 j 值($j \ge 0$), 计算不同的转速 N 下对应的极限车削宽度 b_{lim} ,最 后可绘制车削系统稳定性预测图.

图 6 为得到的模拟仿真的预测图,每一个 *j* 值 对应一个耳廓线,该线即为不同的转速 N 下对应的 极限稳定车削宽度 b_{lim} .对于耳廓线的上部分区域 $\sigma > 0$,系统处于不稳定状态,也是加工的不稳定区 域,将会发生强烈的车削振动,于是在加工过程应该 尽量避免这个区域,以免影响加工精度;耳廓线图下 部就是实部 $\sigma < 0$,系统的稳定状态,也是车削区域 的稳定区; 同理,在所有曲线的最低点连成一条线, 则得到(b_{lim})_{min} = 0.467 3 mm,在直线下方,就是绝



图 5 求解稳定性极限预测流程





图 6 车削系统参数 N-b_{lim}的关系

Fig. 6 $N - b_{lim}$ relationship of turning system parameters

对稳定区. 而直线以上与耳廓线以下的区域,只有 特别的条件下,才有可能成为稳定的车削区域,即条 件稳定区.

由图 6 知 随着主轴转速加大 极限车削宽度基本上不变 而耳廓线开口区域增大 不稳定区域有增大趋势.所以在极限车削宽度大于车削宽度情况下,通过加大主轴转速,就可以保证快速的稳定加工.

3 不落轮车床车削系统动力学参数对稳定 性影响的仿真研究

不落轮车床车削加工过程一方面与机床结构、 刀具结构和工件本身结构、材质等有关,另一方面还 受加工过程动态参数的影响,因此对不落轮车床加 工过程的稳定性的分析,需要考虑车削系统各种动 力学参数($k_{\backslash}k_{e,\vee}\omega_{n,\vee}u_{\land}h_{\checkmark}\zeta$)影响.上述车削系统稳 定性关系式(15)(16)以及稳定性都是建立在不落 轮轮对车削系统动力学参数($k_{\backslash}k_{e,\vee}\omega_{n,\vee}u_{\land}h_{\checkmark}\zeta$)一定 的基础上的,因此可以根据式(15)(16),分别以 $k_{\backslash}k_{e,\vee}\omega_{n,\vee}u_{\land}h_{\checkmark}\zeta$ 为变量,进行仿真模拟车削系统稳定 性,从而可以得出影响不落轮车削稳定性因子的趋 势及敏感性.

3.1 重叠系数 u 对稳定性的影响

不落轮轮对车削过程中振纹再生效应产生了车 削颤振 再生效应的大小与重叠系数 *u* 的大小有直 接的关系 因此它是影响车削系统颤振稳定性的一 个重要因素. 其重叠系数 *u* 计算公式为

$$u = 1 - \frac{\sin k_r \cdot \sin k_r}{\sin(k_r + k_r)} \cdot \frac{f_e}{p}$$
(17)

式中: k_r 为车刀主偏角; k_r 为车刀副偏角; f_e 为进给 量; p 为车削深度.

通过式(17) 知 ,0 < u < 1 ,如表 2 所示 ,图 7 为 根据式(15)(16) 模拟仿真得到的 b_{lim} - N ,在保证 表 2 中其他参数不变的情况下 ,通过改变重叠系数 u 的大小 ,求证对不落轮车削加工过程中稳定性的 影响大小.

表 2 重叠系数 *u* 变化表 Table 2 Overlap coefficient *u* change chart

k∕ (N•mm ⁻¹)	$\omega_{n}/(rad \cdot s^{-1})$	Ę	h	k _c ∕ (N•mm ⁻²)	и
10 945	500π	0.07	0.5	10 032	0.1
					0.3
					0.5



从图 7 知,随着重叠系数 u 值增大,稳定性阈 图线略有右移趋势,不落轮轮对极限切削最小值 和耳廓线开口大小基本上不变,所以改变 u 值对 系统稳定性的控制调节作用很小,因此在加工中 可以不予考虑重叠系数的变化,这也是与实际加 工中相符的.

3.2 刚度系数 k 对稳定性的影响

根据式(16) 可知,稳定极限切削宽度 b_{lim} 与主 振系统刚度系数k成正比,如表 3 所示. 也即随着k的增加 b_{lim} 随之变大,系统的稳定性也增强. 图 8 为在其他参数相同的条件下,k取不同值(分别取 12、10、8 kN/mm)时,通过模拟仿真得到的车削颤振 稳定性 $b_{lim} = N$ 关系曲线.

	表3	刚度系数 k 变化表
Table 3	Stiffn	ess coefficient k change chart

<i>k/</i> (N•mm ⁻¹)	$\omega_{n}/(rad \cdot s^{-1})$	Ę	h	k _c ∕ (N•mm ⁻²)	и
12 000					
1 000	500π	0.07	0.5	10 032	0.5
8 000					

由图 8 可知,通过改变刚度系数可以有效地增大最小极限切削宽度和绝对稳定区域,而耳廓开口形状略微减小,不落轮轮对切削系统更容易达到车削稳定状态.这也证明了模型建立的正确性和准确性.



图 8 k的变化对车削稳定性 $N-b_{lim}$ 的影响 Fig. 8 Change of k for turning stability $N-b_{lim}$

3.3 车削系统固有频率 ω_n对稳定性的影响

一般情况下,在车削加工过程中,外加激励的振动频率和不落轮工艺系统的固有频率接近时,一般 是略大,此时易产生共振,由 $\lambda = \frac{\omega}{\omega_n}$ 从式(15)(16) 知,不落轮轮对车削系统稳定性与频率比 λ 有关, 如表4所示.图9为在其他条件不变的条件下,当 ω_n 取不同值时,通过数值仿真得到 b_{\lim} -N关系曲线.

表 4 固有频率 ω_n 变化表

Table 4 Natural frequency ω_n change chart

k/ (N•mm ⁻¹)	$\omega_{n}/(rad \cdot s^{-1})$	$\xi \qquad h \qquad \frac{k_{\rm e}}{(\rm N \cdot mm^{-2})}$		и	
	400π				
10 945	500π	0.07	0.5	10 032	0.5
	600π				

由图9可知,通过加大ω,的值,条件稳定区域 变大,改变主轴转速的条件下可以提高稳定区域 的大小,对不落轮轮对车削加工具有一定的经济 作用.



3.4 方向系数 h 对稳定性的影响

由上文 $\cos(\beta - \alpha) \cos \alpha = h$ 可知,方向系数 h也是影响切削加工的另一个重要因素,如表 5 所示. 而根据式(16) 可知,极限车削宽度 b_{\lim} 随 h 的增大 而减小. 图 10为其他条件不变的情况下 h 分别取 0. 25、0. 50、0. 75 时模拟出的 b_{\lim} -N 关系曲线.

長5 万回糸数ℓ的3

Table 5Direction coefficient h change chart					
<i>k/</i>	$\omega_{ m n}/$	۲		$k_{\rm e}$ /	Ь
$(N \cdot mm^{-1})$	(rad • s $^{-1}$)	ζ	u	$(N \cdot mm^{-2})$	п
					0.25
10 945	500π	0.07	0.5	10 032	0.50
					0.75

由图 10 可知,在其他参数不变的情况下,随着 方向系数 h 的减小,稳定性极限车削宽度的最小值 在增大幅度很凸显,所以在不落轮轮对车削加工中 略微改变方向系数的值就可以很容易达到车削稳定 状态,也就是最敏感因子,此值对本文切削加工中更 具有使用价值.





3.5 阻尼比 ξ 对车削加工稳定性的影响

在车削加工中,阻尼是消耗加工能量的机理,它 的存在可能会减小外加激励对不落轮轮对车削振动 的影响,由式(16)知,极限车削宽度 b_{lim}与车削系统阻 尼比 *ε* 密切相关 如表 6 所示.图 11 为模拟仿真.



图 11 ξ 的变化对车削稳定性 $N-b_{im}$ 的影响

Fig. 11 Change of ξ for turning stability $N-b_{lim}$

表 6 阻尼系数 ξ 的变化表 Table 6 Damping coefficient ξ change chart

k∕ (N•mm ⁻¹)	$\omega_{n}/(rad \cdot s^{-1})$	h	u	k _c ∕ (N•mm ²)	ξ
					0.04
10 945	500π	0.5	0.5	10 032	0.07
					0.10

由图 11 可知,在其他参数不变的情况下,随着 车削系统阻尼系数的增大,耳廓线的形状基本上不 变,而稳定性极限车削宽度极限值减小幅度很大,即 更难达到稳定车削状态,这在车削加工中需要着重 注意的因子,通过调节阻尼系数可以有效地控制切 削加工中的振动区域和稳定区域的范围.

3.6 车削刚度系数 k。对稳定性的影响

车削刚度系数本身与工件材料、刀具材料、刀具 几何参数以及车削参数有着密切的关系,如表7所 示. 根据式(16) 可知 稳定性极限车削宽度 b_{lim} 与车 削刚度系数 k_e 成反比. 图 12 是根据式(16) 在其他 条件一定时, k_e 取不同值(分别为 11、10、 9 kN/mm) 通过计算机模拟仿真得到的车削颤振 稳定性 $b_{lim} = N$ 关系曲线.

表7 车削刚度系数 k_c 的变化表 Table 7 Turning stiffness coefficient k_c change chart

<i>k/</i> (N•mm ⁻¹)	$\omega_{n}/(rad \cdot s^{-1})$	h	u	ξ	k _c ∕ (kN•mm ⁻²)
					11
10 945	500π	0.5	0.5	0.07	10
					9

从图 12 知,在其他参数不变的情况下,随着车 削系统车削刚度的减小,开口大小基本上不变 稳定 性极限车削宽度略微增大趋势,但是并不是特别明 显,在车削加工中,可以调节车削刚度系数来达到稳 定车削状态,同时也带来了成本的增加.



图 12 k_c 的变化对车削稳定性 $N-b_{lim}$ 的影响 Fig. 12 Change of k_c for turning stability $N-b_{lim}$

通过对振动稳定性因素的研究将有助于改善不 落轮轮对的加工精度和效率,从而有效地提高了轮 对运行的寿命和列车的平稳性.本论文的研究对今 后的不落轮车床车削加工稳定性方面具有一定的指 导意义.

4 结论

 1)通过不落轮轮对车削加工的振动模型建立 了车削振动的微分方程,并通过模拟仿真证明了模型的正确性.分析稳定性极限预测图,得到多参数 是共同决定稳定区域和振动区域大小的关键因素;
 结果表明随着多参数的变化,稳定区域和振动区域的大小成反比例增长趋势.

2) 分析了振动动力学参数对不落轮车削振动

稳定性的影响.确定各参数对不落轮轮对车削稳定性的影响比重关系,分析表明:车削系统刚度系数的增大、方向系数的减小、车削刚度的减小,使得稳定极限车削宽度增加,更易达到车削稳定状态,三者中方向系数为最敏感因子;而阻尼比系数的减小使得极限车削宽度减小,造成车削加工更难达到稳定状态.通过理论推导和数值仿真,得到极限切削宽度 *b*_{lim} = 0.467 3 mm,通过调节这些影响因子,可以有效地改变切削宽度极限值和切削稳定域.

3)应用本文提供的数学模型分析了不落轮车 削加工稳定性影响因子,并在实际加工中的到了应 用,针对不落轮车削加工提出了一些建议,具有较高 的工程实际意义.

参考文献:

 [1]朱立达,王宛山,李鹤,等.正交车铣偏心加工三维颤振稳定性的研究[J].机械工程学报,2011,47(23): 186-192.

ZHU L D , WANG W S , LI H , et al. The research of three dimensional flutter stability in the eccentric orthogonal turning-millingprocessing [J]. Journal of Mechanical Engineering , 2011 , 47(23): 186–192. (in Chinese)

- [2] DING Y , ZHU L M , ZHANG X L , et al. A fulldiscretization method for prediction of milling stability [J]. International Journal of Machine Tools & Manufacture , 2010 , 50(5): 502-509.
- [3] 李金华,谢华龙,盛忠起,等.数控车削过程再生型颤振稳定性建模与仿真[J].东北大学学报(自然科学版),2013,34(1):118-122.

LI J H, XIE H L, SHENG Z Q, et al. Modeling and simulation of regenerative chatter stability in the numerical control turning process [J]. Journal of Northeastern University (Natural Science), 2013, 34(1): 118–122. (in Chinese)

[4] 梁睿君,叶文华. 薄壁零件高速铣削稳定性预测与验证[J]. 机械工程学报,2009,45(11): 146-155.
LI R J, YE W H. The prediction and validation for high speed milling stability of thin-walled parts [J]. Journal of Mechanical Engineering, 2009,45(11): 146-155. (in Chinese)

- [5] KERSTING P , BIERMANN D. Modeling workpiece dynamics using sets of decoupled oscillator models [J]. Machining Science and Technology , 2012 , 16 (4): 564– 579.
- [6] ALAN S, BUDAK E, ÖZGÜVEN H N. Analytical prediction of part dynamics for machining stability analysis [J]. International Journal of Automation Technology, 2010, 4(3): 259-267.
- [7] BUDAK E, TUNC L T, ALAN S, et al. Prediction of workpiece dynamics and its effects on chatter stability in milling [J]. CIRP Annals Manufacturing Technology, 2012, 61(1): 339-342.
- [8] 张勇, 合烨,陈小安.基于 MATLAB/Simulink 再生车 削颤振仿真研究[J]. 机械研究与应用, 2013, 26(2): 23-26.
 ZHANG Y, HE Y, CHEN X A. Research on regenerative cutting chatter simulation based on Matlab/Simulink [J].
 Mechanical Research & Application, 2013, 26(2): 23-26. (in Chinese)
- [9] 于俊一. 工艺系统刚度主轴方位对切削过程稳定性影响的研究[J]. 振动工程学报,1988(4): 36-43.
 YU J Y. The research of process rigidity of spindle bearing system influence the stability of cutting process
 [J]. Journal of Vibration Engineering, 1988(4): 36-43. (in Chinese)
- [10] ZHANG X J, XIONG C H, DING Y, et al. Milling stability analysis with simultaneously considering the structural mode coupling effect and regenerative effect [J]. International Journal of Machine Tools and Manufacture, 2012, 53(1): 127-140.
- [11] SIDDHPURA M , PAUROBALLY R. A review of chatter vibration research in turning [J]. International Journal of Machine Tools & Manufacture , 2012 , 61: 27-47.
- [12] 韩贤国,王敏杰. 车削过程中工件的振动力学建模 与分析[J]. 机械强度,2012,34(5):644-649.
 HAN X G, WANG M J. The workpiece vibration mechanics modeling and analysis in the turning process
 [J]. Mechanical Strength, 2012,34(5):644-649.
 (in Chinese)

(责任编辑 杨开英)